

Sistemas Operacionais II N

Algoritmos para exclusão mútua entre dois processos

Condições de Corrida

- “O resultado da computação depende da ordem em que as instruções são executadas”
- A ordem não é determinística com T.S.
- Condições de corrida **devem ser evitadas!**

Exemplo

Seções ou Regiões Críticas

- “Parte do código que acessa dados compartilhados e os deixa em estados intermediários inconsistentes”
- Garantir **exclusão mútua**: somente um processo pode executar dentro da seção (ou região) crítica ao mesmo tempo

Condições para Concorrência

1. Dois processos não podem executar dentro da região crítica ao mesmo tempo
2. Não pode haver nenhuma suposição sobre a velocidade de execução ou número de CPUs.
3. Nenhum processo fora da região crítica pode bloquear outro processo
4. Não pode haver espera “infinita” para entrar na região crítica

Primitivas

- diversos mecanismos para atingir esses objetivos

Algoritmos para exclusão mútua

- Evolução: idéias e 5 tentativas
- Solução de Dekker
- Solução de Peterson

Características de todos

- Processos cíclicos
- Utilizando “**busy wait**”
- Controle por variáveis globais: **compartilhadas**
- Os dois processos executam o mesmo protocolo de acesso

Solução com a instrução TAS

Tentativa 1

Variável: em_uso: boolean initial false;

Código:

loop

...

loop

exit when not em_uso

endloop

em_uso := true

REGIÃO CRÍTICA

em_uso := false

...

endloop

Tentativa 2

Variável: vez: integer initial 1;

Processo 1: eu = 1, outro = 2;

Processo 2: eu = 2, outro = 1;

Código:

```
loop
  ...
  loop
    exit when vez == eu
  endloop
  REGIÃO CRÍTICA
  vez := outro
  ...
endloop
```

Tentativa 3

Variável: quer: array[1..2] of bool initial [false,false];

P1: eu = 1, outro = 2; P2: eu = 2, outro = 1;

Código:

```
loop
  ...
  loop
    exit when not quer[outro]
  endloop
  quer[eu] := true
  REGIÃO CRÍTICA
  quer[eu] := false
  ...
endloop
```

Tentativa 4

Variável: quer: array[1..2] of bool initial [false,false];

P1: eu = 1, outro = 2; P2: eu = 2, outro = 1;

Código:

```
loop
  ...
  quer[eu] := true
  loop
    exit when not quer[outro]
  endloop
  REGIÃO CRÍTICA
  quer[eu] := false
  ...
endloop
```

Tentativa 5

Variável: quer: array[1..2] of bool initial [false,false];

P1: eu = 1, outro = 2; P2: eu = 2, outro = 1;

Código:

```
...
ini: quer[eu] := true
if quer[outro] then
  begin
    quer[eu] := false
    goto inicio
  end
  REGIÃO CRÍTICA
  quer[eu] := false
```

Solução de Dekker (60s)

Variáveis: quer: array[1..2] of bool initial [false,false];

vez: integer initial 1; P1: eu=1, outro=2; P2: eu=2, outro=1;

Código:

```
...
init: quer[eu] := true
again: if quer[outro] then
  begin
    if vez==eu then goto again
    quer[eu] := false
    loop exit when vez == eu
  end loop
  goto init
end
  REGIÃO CRÍTICA
  quer[eu] := false
  vez := outro
```

Solução de Peterson (80s) – version 1.0

Variáveis: quer: array[1..2] of bool initial [false,false];

vez: integer initial 1;

P1: eu=1, outro=2; P2: eu=2, outro=1;

Código:

```
...
  quer[eu] := true
  vez := outro
  loop
    exit when not quer[outro] or vez==eu
  end loop
  REGIÃO CRÍTICA
  quer[eu] := false
  ...
```

Solução de Peterson (80s) – version 2.0

Variáveis: want: array[1..2] of bool initial [false,false];
last: integer;
P1: me=1, other=2; **P2:** me =2, other =1;

Código:

```
...
want[me] := true
last := me
loop
    exit when not want[other] or last != me
end loop
REGIÃO CRÍTICA
want[me] := false
...
```

Solução com instrução Test and Set

Variável: livre: boolean initial true;

Código:

```
loop
    ...
    loop
        exit when TAS(livre)
        // was true? livre := false
    endloop
    REGIÃO CRÍTICA
    livre := true
    ...
endloop
```