INF01046 – Fundamentos de Processamento de Imagens Semestre 2003.2 – Turma A

Prof. Manuel M. Oliveira

3° Trabalho de Implementação

Data: 01/12/2003 Total de Pontos do Trabalho: 100

Data de Entrega: 15/12/2003 às 8:30am

Objetivos

O objetivo deste trabalho é familiarizá-lo com conceitos fundamentais como convolução e filtragem no domínio espacial. Ao completá-lo, você terá compreendido:

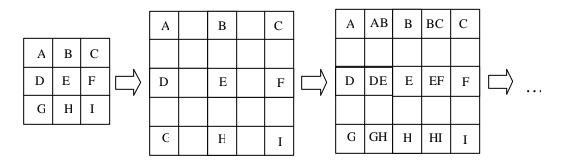
- a) O conceito de filtros serparáveis e como eles podem ser utilizados para produzir filtros de mais alta ordem;
- b) Aumentar (zoom in) e reduzir (zoom out) imagens;
- c) Realizar convoluções para obter efeitos como borramento (filtros passa baixas), detecção de bordas (filtros passa altas) e *embossing*;
- d) Rotate images by 90 degrees.

Você se familiarizará com vários kernels úteis e compreenderá seus efeitos sobre imagens.

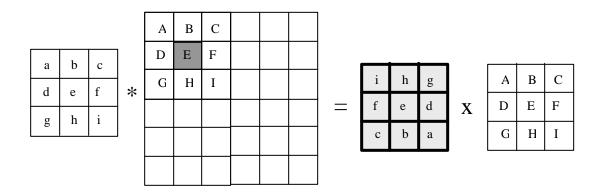
Descrição do Trabalho

Estenda desenvolvido como parte do Trabalho Nº 1 para realizar as seguintes operações:

- a) Reduzir uma imagem (*zoom out*) utilizando fatores de redução s_x e s_y (s_x e $s_y \ge 1$), onde s_x não é necessariamente igual a s_y . Para tanto, defina um retângulo com dimensões s_y e s_x , e mova-o sobre a imagem, de modo que os retângulos nunca se sobreponham e que nenhum pixel da imagem deixe de ser coberto. Para cada posição do retângulo, calcule as médias (R, G e B) dos pixels sob o retângulo, utilizando estes resultados na imagem de saída. Noe que a imagem resultante será provavelmente menor que a imagem original. Caso o retângulo vá além das dimensões da imagem original, calcule as médias usando apenas os pixels sob o retângulo (25 pontos)
- b) Ampliar a imagem (*zoom in*) utilizando um fator de 2x2 a cada vez. Visto que a imagem será 4 vezes maior que a original, certifique-se de que você alocará memoria para tal, apropriadamente. Implemente o processo de ampliação utilizando operações 1D em dois passos. Primeiro, insira uma linha e uma coluna em branco entre cada duas linhas e colunas originais, respectivamente (veja ilustração na figura a seguir). Após, linearmente interpole os valores para preencher os espaços ao longo de todas as linhas (ou colunas) e, finalmente, ao longo de todas as colunas (ou linhas) (25 pontos).



- c) Implemente rotação de imagem de 90° (tanto no sentido horário como no sentido anti-horário). A operação de rotação deve poder ser aplicada múltiplas vezes de modo a permitir obter rotações de +/- 180°, +/- 270°, etc. (15 pontos)
- d) Implemente um procedimento para realizar convolução entre uma imagem e um filtro 3x3 arbitrário. De modo a simplificar sua impementação, ignore as bordas da imagem original e aplique a convolução apenas no seu interior. Além disso, aplique a convolução apenas a imagens de luminância. A figura a seguir ilustra a aplicação de uma operação de convolução ao pixel **E** utilizando um kernel 3x3. Note que o kernel é rotacionado de 180° antes da aplicação. No exemplo do pixel E, o resultado é: Conv(E) = iA + hB + gC + fD + eE + dF + cG + bH + al. Devido à soma de vários produtos e à possibilidade de utilização de pesos negativos, o resultado da convolução pode ser maior que 255 ou menor que zero. Na sua implementação, você deverá aproximar estes casos com os valores 255 e zero, respectivamente, para os casos (i) a (iii) abaixo. Para os demais, some 127 ao resultado da convolução antes de fazer esta aproximação (*clampping*). A interface do seu programa deverá aceitar valores arbitrários para os pesos dos filtros. Teste o seu procediemento com os kernels (i) a (vii) a seguir **(35 pontos)**.



i) Gaussian, a low pass filter (blurs the image).

| 0.0625 | 0.125 | 0.0625 |
|--------|-------|--------|
| 0.125 | 0.25 | 0.125 |
| 0.0625 | 0.125 | 0.0625 |

Image obtained after three iterations with the 3x3 Gaussian kernel.

ii) Laplacian, a high pass filter (finds important edges).

| 0 | -1 | 0 |
|----|----|----|
| -1 | 4 | -1 |
| 0 | -1 | 0 |

iii) Generic High Pass (more sensitive edge detector).

| -1 | -1 | -1 |
|----|----|----|
| -1 | 8 | -1 |
| -1 | -1 | -1 |

iv) Prewitt Hx (gray level gradient in the horizontal direction – emboss effect)

| -1 | 0 | 1 |
|----|---|---|
| -1 | 0 | 1 |
| -1 | 0 | 1 |

v) Prewitt Hy (gray level gradient in the vertical direction – emboss effect)

| -1 | -1 | -1 |
|----|----|----|
| 0 | 0 | 0 |
| 1 | 1 | 1 |

Sobel Hx (more sensitive gray level gradient in the horizontal direction – also emboss effect)

| -1 | 0 | 1 |
|----|---|---|
| -2 | 0 | 2 |
| -1 | 0 | 1 |

Sobel Hy (more sensitive gray level gradient in the vertical direction – also emboss effect)

| -1 | -2 | -1 |
|----|----|----|
| 0 | 0 | 0 |
| 1 | 2 | 1 |

Como Redimnesionar Janelas em GLUT

O redimensionamento de janelas em GLUT pode ser obtido utilizando o comando *glutReshapeWindow.* O fragmento de código a seguir ilustra seu uso.

```
case ZOOM_OUT: {
//
// filter image down and display
//
for (i=0; i<2; i++) {
        glutSetWindow(win_id[i]);
        glutPostRedisplay();
    }
    Target.ZoomOut(glui_zoom_h, glui_zoom_v);
    Target.Display();
    glutReshapeWindow(Target.Width(), Target.Height());
    break;
}</pre>
```

Boa Sorte!