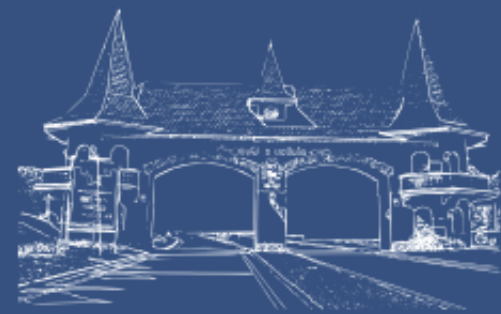




Programação Paralela em Memória Compartilhada e Distribuída

Prof. Claudio Schepke
claudioschepke@unipampa.edu.br



Prof. João V. F. Lima
jvlima@inf.ufsm.br



(baseado em material elaborado por professores de outras ERADs)

Apresentação

- **Ministrante:** Claudio Schepke
- **Formação:**
 - Graduação (UFSM - 2005), Mestrado (UFRGS - 2007) e Doutorado (UFRGS 2012) em Ciência da Computação
 - Doutorado sanduíche – TU-Berlin/Alemanha (2010/2011)
- **Atividades:**
 - Professor na Setrem - Três de Maio (2007-2008 e 2012)
 - Professor na Universidade Federal do Pampa (Unipampa) – Campus Alegrete (2012-atual)
 - Graduações em Ciência da Computação e Engenharia de Software + 5 cursos de Engenharia
- **Áreas de atuação:** Processamento Paralelo e Distribuído
 - Aplicações de Alto Desempenho
 - Programação Paralela

Apresentação

- **Autor:** João V. F. Lima
- **Formação:**
 - Graduação (UFSM - 2007), Mestrado (UFRGS - 2009) e Doutorado (UFRGS 2014) em Ciência da Computação com co-tutela (Universidade de Grenoble).
- **Atividades:**
 - Professor na Universidade Federal de Santa Maria UFSM – departamento de Linguagens e Sistemas de Computação (2014-atual)
 - Desenvolvedor da ferramenta Xkaapi.
- **Áreas de atuação:** Processamento de Alto Desempenho
 - Programação Paralela
 - Aplicações Paralelas

Sumário

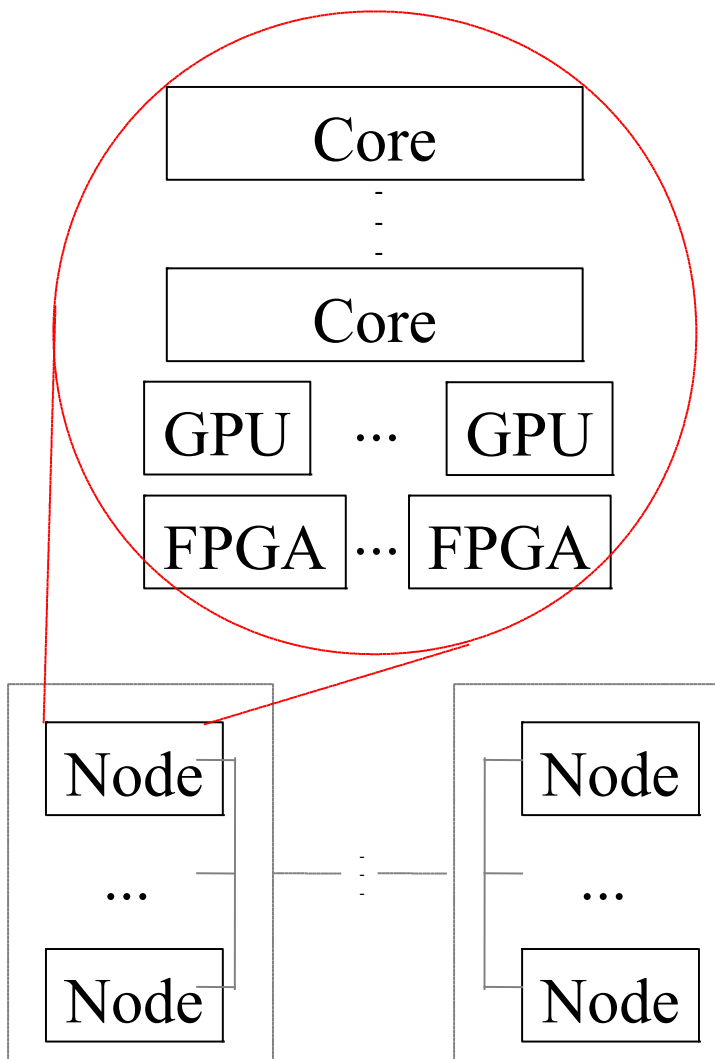
- Introdução
- Arquiteturas Paralelas
- Modelagem e Desenvolvimento de Aplicações Paralelas
- Programação em Memória Compartilhada com OpenMP
- Programação em Memória Distribuída com MPI
- Programação Híbrida com MPI e OpenMP
- Conclusão

Introdução

Introdução

- **Programação paralela** é a divisão de uma determinada aplicação em partes, de maneira que essas partes possam ser executadas simultaneamente, por vários elementos de processamento.
- Os elementos de processamento devem cooperar entre si utilizando primitivas de comunicação e sincronização, realizando a **quebra do paradigma de execução seqüencial** do fluxo de instruções.
- Objetivos
 - Alto Desempenho (Exploração Eficiente de Recursos)
 - Tolerância a falhas

Motivação



Diversos níveis
de concorrência
em hardware

Granularity ↑

Grids

Multi-computers

Multi-processors

Multi-core

Motivação

Solução de **aplicações complexas** (científicas, industriais e militares)

- Meteorologia
- Prospeção de petróleo
 - Análise de local para perfuração de poços de petróleo
- Simulações físicas
 - Aerodinâmica; energia nuclear
- Matemática computacional
 - Análise de algoritmos para criptografia
- Bioinformática
 - Simulação computacional da dinâmica molecular de proteínas

Top500 - <http://www.top500.org>

Desafios

- **SpeedUp**

- Fator de aceleração
- Existe um limite para o número de processadores

$$\text{SpeedUp} = \frac{\text{Tempo Sequencial}}{\text{Tempo Paralelo}}$$

- **Amdahl's Law**

- Determina o potencial de aumento de velocidade a partir da porcentagem paralelizável do programa
- Considera um programa como uma mistura de partes sequenciais e paralelas

$$\text{SpeedUp} = \frac{1}{\frac{\% \text{ paralelo}}{\text{num procs}} + \% \text{ sequencial}}$$

Desafios

- **Dificuldade na conversão** da aplicação sequencial em paralela
- **Divisão adequada da computação** entre os recursos
 - Balanceamento de carga
- Complexidade de implementação
 - Particionamento de código e dados
- **Custo de coordenação** (sincronização)
 - Necessidade de troca de informação entre processos
- Dificuldade de depuração

Desafios

- Necessidade de **conhecimento da máquina**
 - Código dedicado a máquina paralela
 - Baixa portabilidade
 - Influência
 - Paradigma utilizado para comunicação
 - Modelagem do problema

Arquiteturas Paralelas

Modelagem e Desenvolvimento de Aplicações Paralelas

Modelagem

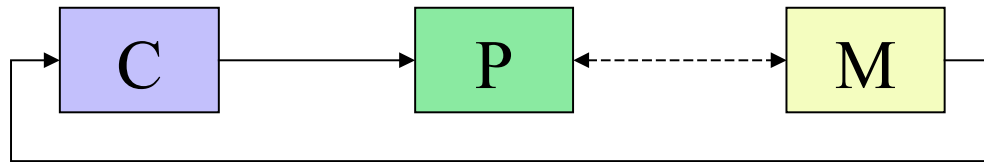
- Podemos dividir basicamente em
 - **Modelos de máquina:** descrevem as características das máquinas
 - **Modelos de programação:** permitem compreender aspectos ligados a implementação e desempenho de execução dos programas
 - **Modelos de aplicação:** representam o paralelismo de um algoritmo
- Vantagens
 - Permite compreender o impacto de diferentes aspectos da aplicação na implementação de um programa paralelo, tais como:
 - Quantidade de cálculo envolvido total e por atividade concorrente
 - Volume de dados manipulado
 - Dependência de informações entre as atividades em execução

Modelos de máquinas

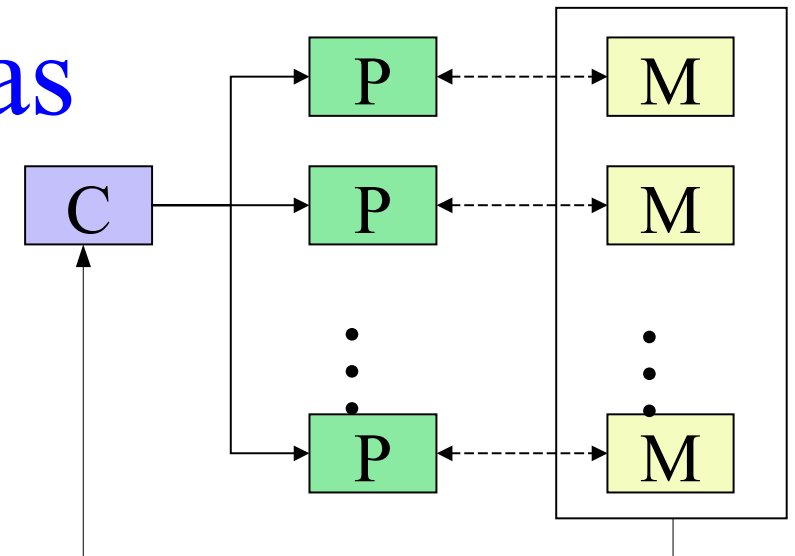
- Descreve as principais características de uma máquina;
- Primeira proposta feita por **Flynn em 1966**:
 - Classifica máquina de acordo com:
 - Fluxo de instruções;
 - Fluxo de dados.

	SD (Single)	MD (Multiple Data)
SI (Single Instruction)	SISD Máquinas von Neumann convencionais	SIMD Máquinas <i>Array</i>
MI (Multiple Instruction)	MISD Sem representante	MIMD Multiprocessadores e Multicomputadores

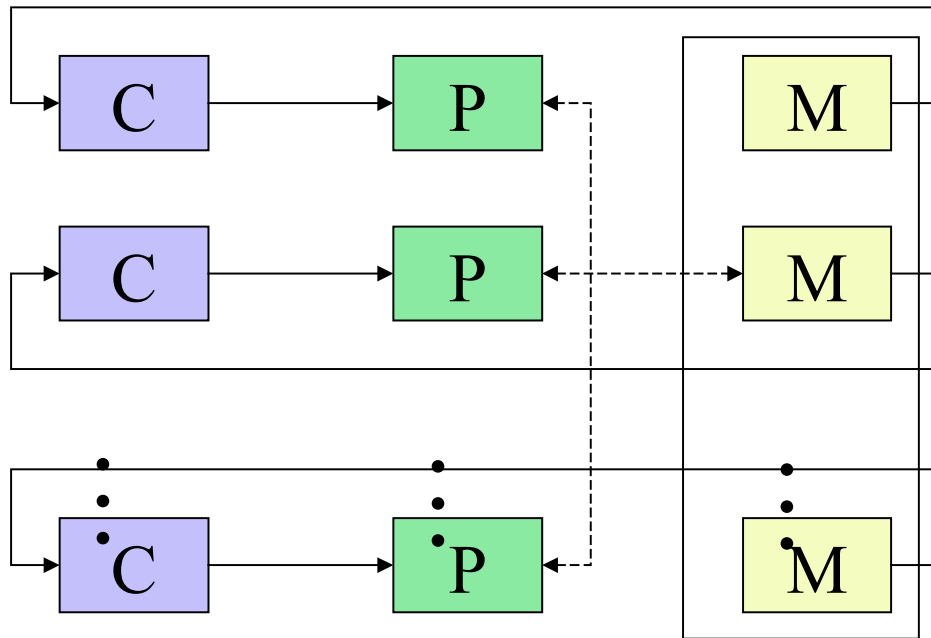
Modelos de máquinas



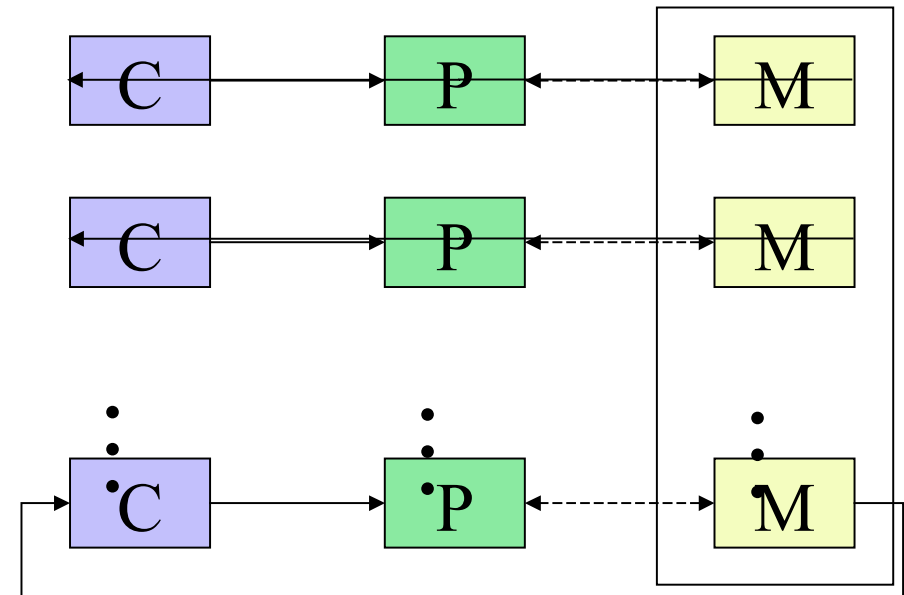
SISD



SIMD



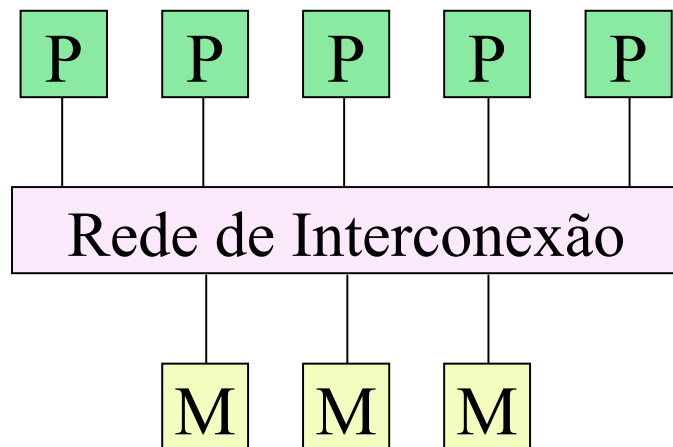
MISD



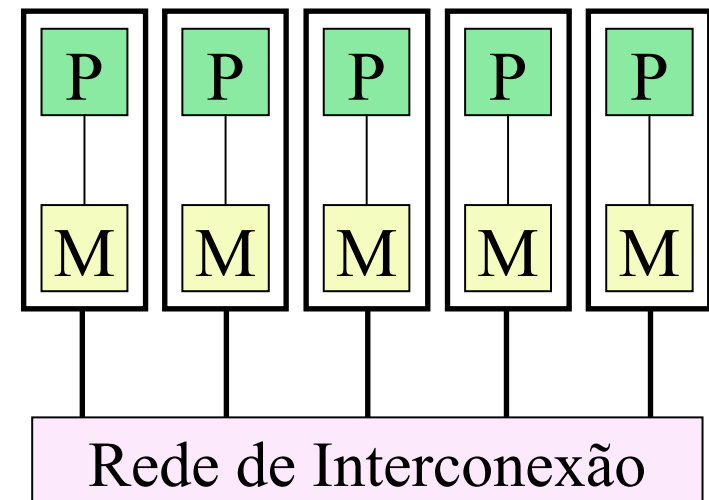
MIMD

Modelos de máquinas

- Classificação segundo o compartilhamento de memória:
 - **Multiprocessadores;**
 - **Multicomputadores.**



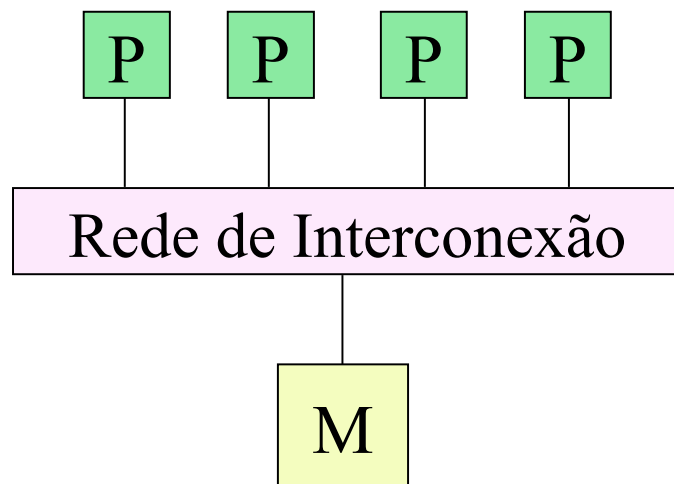
Multiprocessador



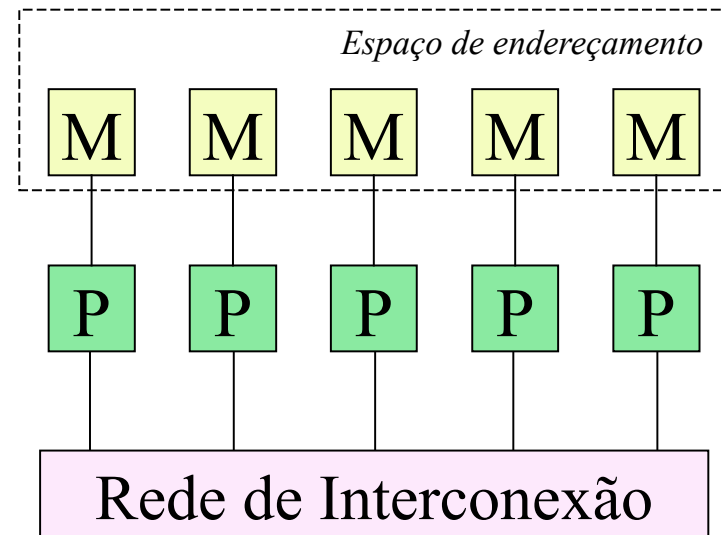
Multicomputador

Modelos de máquinas

- Multiprocessadores (tipo de acesso à memória):
 - **UMA**;
 - **NUMA**.



UMA



NUMA

Modelos de programação

- **Granulosidade** (ou granularidade)
 - Relação entre o tamanho de cada tarefa e o tamanho total do programa (ou a razão entre computação e comunicação)
 - Pode ser alta (grossa), média, baixa (fina)
 - Indica o tipo de arquitetura mais adequado para executar a aplicação: procs vetoriais (fina), SMP (média), clusters (grossa)

- **Grossa**

- processamento $>$ comunicação
- menor custo de sincronização

- **Fina**

- processamento $<$ comunicação
- maior frequência de comunicação

Modelos de programação

- **Paralelismo de dados**

- Execução de uma mesma atividade sobre diferentes partes de um conjunto de dados
- Os dados determinam a concorrência da aplicação e a forma como o cálculo deve ser distribuído na arquitetura

- **Paralelismo de tarefa**

- Execução paralela de diferentes atividades sobre conjuntos distintos de dados
- Identificação das atividades concorrentes da aplicação e como essas atividades são distribuídas pelos recursos disponíveis

Modelos de programação

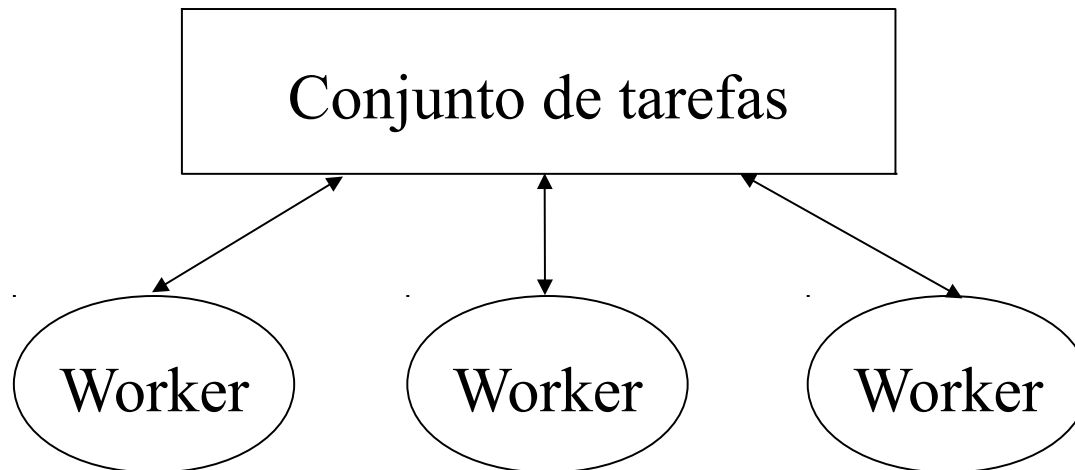
- **Memória compartilhada**
 - As tarefas em execução compartilham um mesmo espaço de memória
 - Comunicação através do acesso a uma área compartilhada
- **Troca de mensagens**
 - Não existe um espaço de endereçamento comum
 - Comunicação através de troca de mensagens usando a rede de interconexão.

Modelos de aplicação

- As aplicações são modeladas usando um grafo que relaciona as tarefas e trocas de dados.
 - **Nós:** tarefas
 - **Arestas:** trocas de dados (comunicações e/ou sincronizações)
- **Modelos básicos**
 - Workpool
 - Mestre/escravo
 - Divisão e conquista
 - Pipeline
 - Fases paralelas

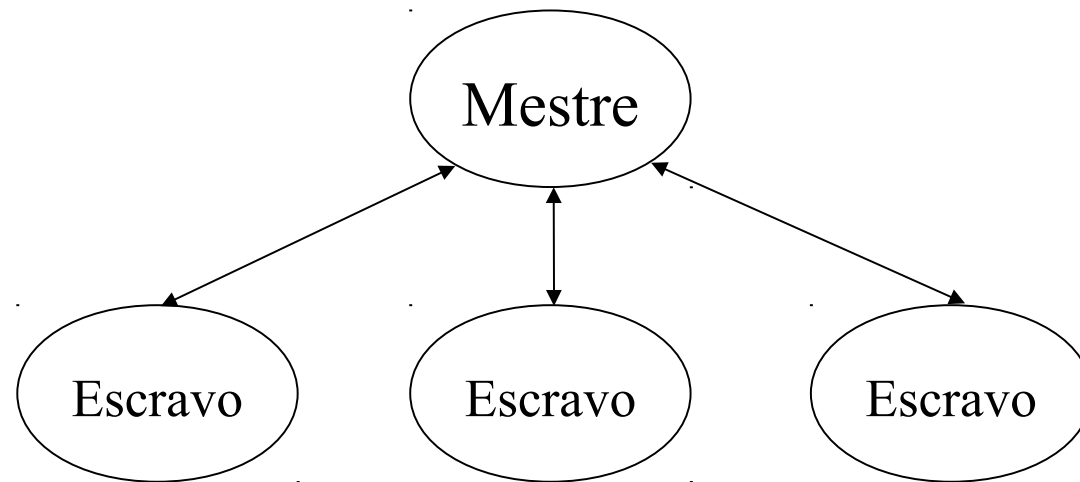
Modelos de aplicação

- **Workpool**
 - Tarefas disponibilizadas em uma estrutura de dados global (memória compartilhada)
 - Sincronização no acesso à área compartilhada
 - Balanceamento de carga



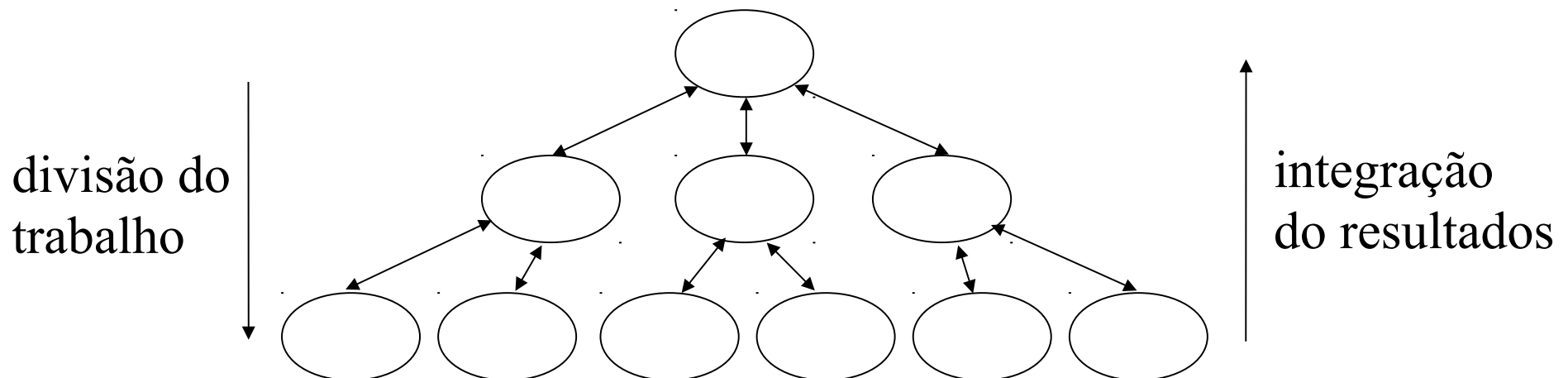
Modelos de aplicação

- **Mestre / Escravo**
 - Mestre escalona tarefas entre processos escravos
 - Escalonamento centralizado – gargalo
 - Maior tolerância a falhas



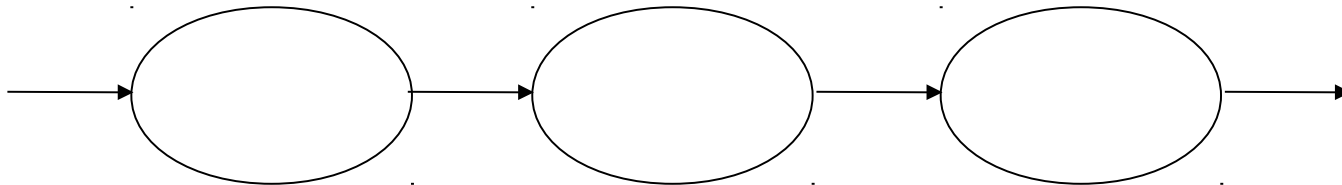
Modelos de aplicação

- **Divisão e conquista (Divide and Conquer)**
 - Processos organizados em uma hierarquia (pai e filhos)
 - Processo pai divide trabalho e repassa uma fração deste aos seus filhos
 - Integração dos resultados de forma recursiva
 - Distribuição do controle de execução das tarefas (processos pai)



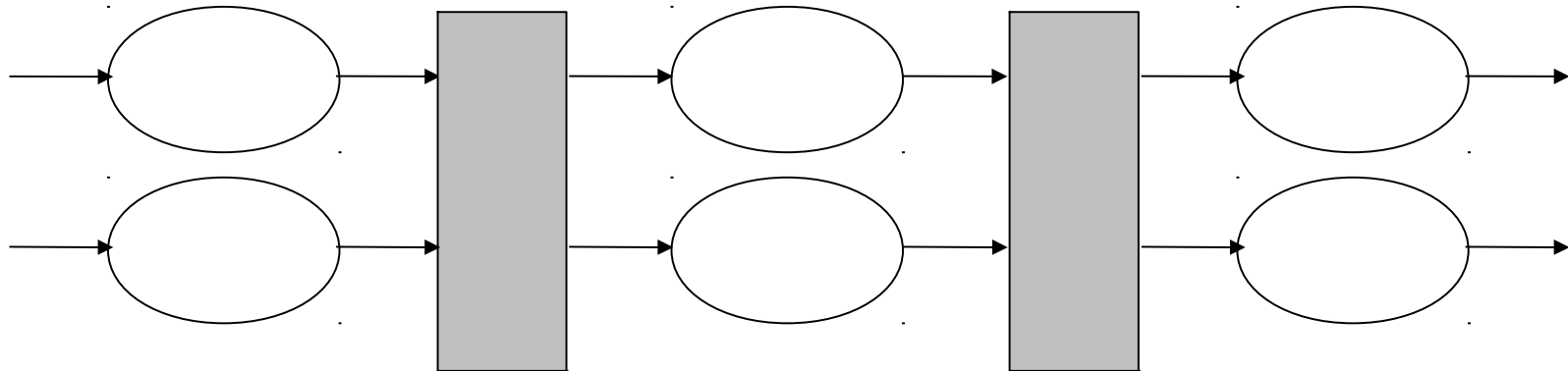
Modelos de aplicação

- Pipeline
 - Pipeline virtual
 - Fluxo contínuo de dados
 - Sobreposição de comunicação e computação



Modelos de aplicação

- **Fases paralelas**
 - Etapas de computação e sincronização
 - Problema de balanceamento de carga
 - Processos que acabam antes
 - Overhead de comunicação
 - Comunicação é realizada ao mesmo tempo



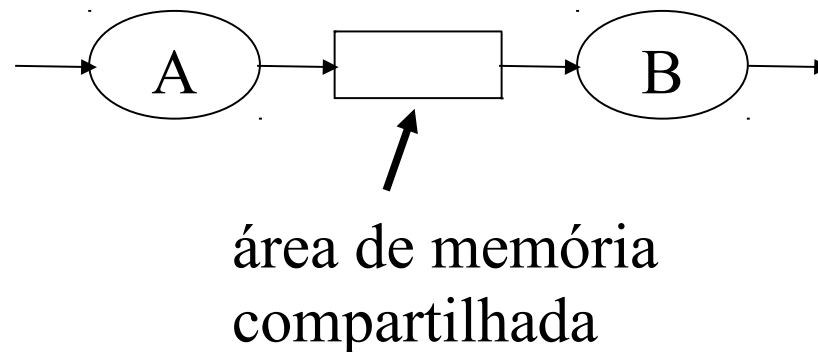
Programação em Memória Compartilhada com OpenMP

Programação paralela usando memória compartilhada

- A comunicação entre os processos é realizada através de acessos do tipo load e store a uma **área de endereçamento comum**.
- Para utilização correta da área de memória compartilhada é necessário que os processos coordenem seus acesso utilizando **primitivas de sincronização**.

Programação paralela usando memória compartilhada

- **Execução sequencial de tarefas**
 - O resultado de uma tarefa é comunicado a outra tarefa através da escrita em uma posição de memória compartilhada
 - **Sincronização implícita**, isto é, uma tarefa só é executada após o término da tarefa que a precede



Programação paralela usando memória compartilhada

- **Execução concorrente de tarefas**
 - Não existe sincronismo implícito!
 - **Seção crítica**: conjunto de instruções de acesso a uma área de memória compartilhada acessada por diversos fluxos de execução
 - É responsabilidade do programador fazer uso dos mecanismos de sincronização para garantir a correta utilização da área compartilhada para comunicação entre os fluxos de execução distintos
 - Mecanismos mais utilizados para exclusão mútua no acesso a memória:
 - Mutex
 - Operações de criação e bloqueio dos fluxos de execução (create e join)

Multiprogramação leve

- **Multithreading**: permite a criação de vários **fluxos de execução (threads)** no interior de um processo
- Os recursos de processamento alocados a um processo são compartilhados por todas suas threads ativas

As threads compartilham dados e se comunicam através da memória alocada ao processo

Implementação de threads

- **1:1 (one-to-one)**
 - Threads sistema (ou kernel)
 - O recurso de threads é suportado pelo SO
 - As threads possuem o mesmo direito que processos no escalonamento do processador
 - **Vantagens**
 - Melhor desempenho em arquitetura multiprocessada - cada thread de uma aplicação pode ser escalonada para um processador diferente (maior paralelismo)
 - Bloqueio de uma thread (E/S) não implica no bloqueio de todas as threads do processo
 - **Desvantagens**
 - Maior overhead de gerência pelo SO
 - Distribuição de CPU desigual entre processos – processo com mais threads recebe mais CPU

Implementação de threads

- **N:1 (many-to-one)**
 - Threads em nível de usuário (threads usuário)
 - O recurso de threads é viabilizado através de bibliotecas quando não fornecido pelo SO
 - Escalonamento das threads é realizado dentro do processo quando este tiver acesso ao processador
 - **Vantagens**
 - Baixo overhead de manipulação
 - Permite a criação de um número maior de threads
 - **Desvantagens**
 - Se uma thread fica bloqueada, todas as outras threads do mesmo processo também serão bloqueadas
 - Ineficiente em máquinas multiprocessadas – processo pesado é escalonado para somente um processador

Implementação de threads

- **M:N (many-to-many)**
 - Combinação de threads sistema e threads usuário
 - Cada processo pode conter M threads sistema, cada uma com N threads usuário
 - SO escalona as M threads sistema, e a biblioteca de threads escalona as N threads usuário internamente
- **Vantagens**
 - Benefício da estrutura mais leve das threads usuário
 - Benefício do maior paralelismo das threads sistema
- **Desvantagem**
 - Complexidade de implementação

OpenMP

OpenMP

- Multi-plataformas com memória compartilhada
- Linguagens de programação C, C++ e Fortran
- Portável e modelo escalável
- Acessos concorrentes implícitos

OpenMP

- Estruturas de controle paralelo
 - Criação de threads através da diretiva `parallel`

```
#include <stdio.h>
int main(void)
{
    #pragma omp parallel
    printf("Hello, world.\n");
    return 0;
}
```

OpenMP

- Variáveis de ambiente
 - OMP_SCHEDULE
 - OMP_NUM_THREADS
 - export OMP_NUM_THREADS=2
- Funções em tempo de execução

```
#include <stdio.h>
int main(void)
{
    #pragma omp parallel
    printf("%d Hello, world.\n",
omp_get_thread_num());

    return 0;
}
```

OpenMP

- Variáveis de ambiente
- Funções em tempo de execução
 - `omp_get_thread_num()`
 - `omp_set_num_threads(int n)`
 - `omp_get_num_threads()`

```
#include <stdio.h>
int main(void)
{
    omp_set_num_threads(7);
    #pragma omp parallel
    printf("%d Hello, world.\n",
omp_get_thread_num());
    return 0;
}
```

OpenMP

- Exemplo do uso de funções

```
#include <stdio.h>
int main(void) {
    printf("Numero de threads = %d\n",
           omp_get_num_threads());
    omp_set_num_threads(7);
    printf("Numero de threads = %d\n",
           omp_get_num_threads());
    #pragma omp parallel
    printf("%d Hello, world.\n",
           omp_get_thread_num());
    #pragma omp parallel
    if(omp_get_thread_num() == 0)
        printf("Numero de threads: %d\n",
               omp_get_num_threads());
    return 0;
}
```

OpenMP

- Compartilhamento de trabalho
 - Laços paralelos – `parallel for`
 - `do`, `parallel do` e `section`

```
#include <stdio.h>
#define N 100000
int main(int argc, char *argv[]) {
    int i, v[N];
    #pragma omp parallel for
    for (i = 0; i < N; i++) {
        v[i] = 2 * i;
        printf("%d ", v[i]);
    }
    return 0;
}
```

OpenMP

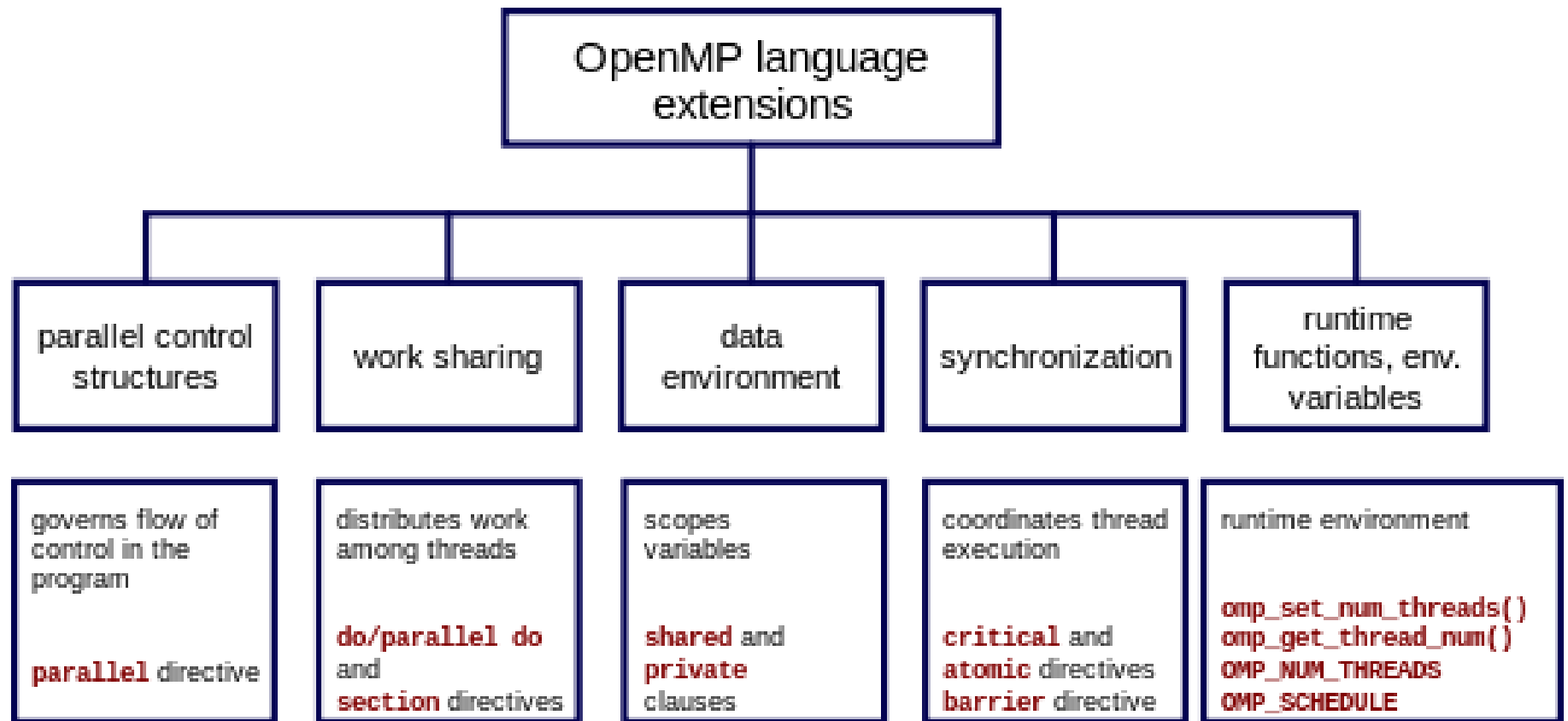
- Ambiente de dados: variáveis e escopo
 - `shared` e `private`
- Sincronização
 - `critical/atomic` e `barrier`

OpenMP

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>

int main (int argc, char *argv[]) {
    int id, nthreads;
    #pragma omp parallel private(id)
    {
        id = omp_get_thread_num();
        printf("Hello World from thread %d\n", id);
        #pragma omp barrier
        if (id == 0) {
            nthreads = omp_get_num_threads();
            printf("There are %d threads\n", nthreads);
        }
    }
    return 0;
}
```

OpenMP



Programação em Memória Distribuída com MPI

Programação Paralela

Troca de Mensagens

- Opções de programação
 - Linguagem de programação paralela (específica)
 - Occam (Transputer)
 - Extensão de linguagens de programação existentes
 - CC++ (extensão de C++)
 - Fortran M
 - Geração automática usando anotações em código e compilação (FORTRAN)
 - Linguagem padrão com biblioteca para troca de mensagens
 - MPI (Message Passing Interface)
 - PVM (Parallel Virtual Machine)

Linguagem padrão com biblioteca para troca de mensagens

- Descrição explícita do paralelismo e troca de mensagens entre processos
- **Métodos principais**
 - Criação de processos para execução em diferentes computadores
 - Troca de mensagens (envio e recebimento) entre processos
 - Sincronização entre processos

Criação de processos

- Mapeamento de um processo por processador
- **Criação estática de processos**
 - Processos especificados antes da execução
 - Número fixo de processos
 - Mais comum com o modelo SPMD
- **Criação dinâmica de processos**
 - Processos criados durante a execução da aplicação (spawn)
 - Destruição também é dinâmica
 - Número de processos variável durante execução
 - Mais comum com o modelo MPMD

SPMD e MPMD

- **SPMD** (*Single Program Multiple Data*)
 - Existe somente um programa
 - O mesmo programa é executado em diversas máquinas sobre um conjunto de dados distinto
- **MPMD** (*Multiple Program Multiple Data*)
 - Existem diversos programas
 - Programas diferentes são executados em máquinas distintas
 - Cada máquina possui um programa e conjunto de dados distinto

Troca de mensagens

- Primitivas send e receive
 - Comunicação síncrona (bloqueante)
 - Send bloqueia emissor até receptor executar receive
 - Receive bloqueia receptor até emissor enviar mensagem
 - Comunicação assíncrona (não bloqueante)
 - Send não bloqueia emissor
 - Receive pode ser realizado durante execução
 - Chamada é realizada antes da necessidade da mensagem a ser recebida, quando o processo precisa da mensagem, ele verifica se já foi armazenada no buffer local indicado

Troca de mensagens

- **Seleção de mensagens**
 - Filtro para receber uma mensagem de um determinado tipo (message tag), ou ainda de um emissor específico
- **Comunicação em grupo**
 - **Broadcast**
 - Envio de mensagem a todos os processos do grupo
 - **Gather/scatter**
 - Envio de partes de uma mensagem de um processo para diferentes processos de um grupo (distribuir), e recebimento de partes de mensagens de diversos processos de um grupo por um processo (coletar)

Sincronização

- **Barreiras**
 - Permite especificar um ponto de sincronismo entre diversos processos
 - Um processo que chega a uma barreira só continua quando todos os outros processos do seu grupo também chegam a barreira
 - O último processo libera todos os demais bloqueados

Biblioteca MPI

(Message Passing Interface)

MPI

- MPI – *Message Passing Interface*
- Padrão definido pelo MPI Fórum para criação de programas paralelos (versão 1.0 em 1994).
- Atualmente está na versão 3.0 chamada de MPI-3.
- Possui diversas implementações (MPICH, OpenMPI).

MPI

- Modelo de programação **SPMD** (Single Program - Multiple Data).
- Modelo de comunicação usando **troca de mensagens**.
- Execução a partir de um único nó (**hospedeiro**).
- Utiliza uma **lista de máquinas** para disparar o programa.

Características

- Possui cerca de 125 funções para programação.
- Implementado atualmente para as seguintes linguagens: C, C++ e Fortran.
- **Bibliotecas matemáticas:** BLACS, SCALAPACK, etc.
- **Biblioteca gráfica:** MPE_Graphics.

Comandos

- mpicc, mpiCC, mpif77
 - compiladores MPI para linguagens C, C++ e FORTRAN77
- mpirun
 - dispatcher de programas paralelos em MPI
- Exemplo de sessão usando MPI

```
$ mpicc -o hello hello.c
$ mpirun -np 4 ./hello
$ mpirun -hostfile hostfile.txt -np
4 ./hello
```

Diretivas Básicas

```
int MPI_Init(int *argc, char *argv[])
```

- Inicializa um processo MPI, e estabelece o ambiente necessário para sua execução. Sincroniza os processos para o início da aplicação paralela.

```
int MPI_Finalize()
```

- Finaliza um processo MPI. Sincroniza os processos para o término da aplicação paralela.

```
#include "mpi.h"
#include <stdio.h>

int main(int argc, char **argv)
{
    MPI_Init(&argc, &argv);

    printf("Hello World!\n");

    MPI_Finalize();
    return 0;
}
```

Diretivas Básicas

```
int MPI_Comm_size (MPI_Comm comm, int *size)
```

- Retorna o número de processos dentro do grupo.

```
int MPI_Comm_rank (MPI_Comm comm, int *rank)
```

- Identifica um processo MPI dentro de um determinado grupo. O valor de retorno está compreendido entre 0 e (número de processos)-1.

```
#include "mpi.h"  
#include <stdio.h>
```

```
int main(int argc, char **argv)
```

```
{
```

```
    int rank, size;
```

```
    MPI_Init(&argc, &argv);
```

```
    MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &rank);
```

```
    MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &size);
```

```
    printf("Hello World! I'm %d of %d\n", rank, size);
```

```
    MPI_Finalize();
```

```
    return 0;
```

```
}
```

Comunicação

- A comunicação pode ser bloqueante ou não bloqueante.
- **Funções bloqueantes:**
 - MPI_Send(), MPI_Recv()
- **Funções não bloqueantes;**
 - MPI_Isend(), MPI_Irecv(), MPI_Wait(), MPI_Test()

Comunicação

```
int MPI_Send(void *sndbuf, int count,  
MPI_Datatype datatype, int dest, int  
tag, MPI_Comm comm)
```

- **sndbuf**: dados a serem enviados
- **count**: número de dados
- **datatype**: tipo dos dados
- **dest**: rank do processo destino
- **tag**: identificador
- **comm**: comunicador

Comunicação

```
int MPI_Recv(void *recvbuf, int count,  
MPI_Datatype datatype, int source, int  
tag, MPI_Comm comm, MPI_Status status)
```

- **recvbuf**: área de memória para receber dados
- **count**: número de dados a serem recebidos
- **datatype**: tipo dos dados
- **source**: processo que envia mensagem
- **tag**: identificador
- **comm**: comunicador
- **status**: informação de controle

```
#include "mpi.h"  
#include <stdio.h>  
#include <string.h>
```

```
int main(int argc, char **argv){  
    int rank, size, tag, i;  
    MPI_Status status;  
    char msg[20];  
    MPI_Init(&argc, &argv);  
    MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &rank);  
    MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &size);  
    if(rank == 0) {  
        strcpy(msg, "Hello World!\n");  
        for(i=1; i < size; i++)  
            MPI_Send(msg, 13, MPI_CHAR, i, tag, MPI_COMM_WORLD);  
    } else {  
        MPI_Recv(msg, 20, MPI_CHAR, 0, tag, MPI_COMM_WORLD, &status);  
        printf("Process %d: Message received: %s\n", rank, msg);  
    }  
    MPI_Finalize();  
    return 0;  
}
```

Comunicação

```
int MPI_Isend(void *buf, int count,  
MPI_Datatype datatype, int dest, int  
tag, MPI_Comm comm, MPI_Request  
*request)
```

- **buf**: dados a serem enviados
- **count**: número de dados
- **datatype**: tipo dos dados
- **dest**: rank do processo destino
- **tag**: identificador
- **comm**: comunicador
- **request**: identificador da transmissão

Comunicação

```
int MPI_Irecv(void *buf, int count,  
MPI_Datatype datatype, int source,  
int tag, MPI_Comm comm, MPI_Request  
*request)
```

- **buf**: área de dados para receber
- **count**: número de dados
- **datatype**: tipo dos dados
- **source**: rank do processo que enviou
- **tag**: identificador
- **comm**: comunicador
- **request**: identificador da transmissão

Comunicação

```
int MPI_Wait(MPI_Request *request,  
MPI_Status *status)
```

- **request**: identificador da transmissão
- **status**: informação de controle

```
int MPI_Test(MPI_Request *request,  
int *flag, MPI_Status *status)
```

- **request**: identificador da transmissão
- **flag**: resultado do teste
- **status**: informação de controle

Sincronização

int MPI_Barrier(MPI_Comm comm)

- **comm**: comunicador
- Outras formas de sincronização:
 - Utilizando as funções de troca de mensagens bloqueantes

```
#include "mpi.h"
#include <stdio.h>
int main(int argc, char **argv) {
    int rank, size;

    MPI_Init(&argc, &argv);
    MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &rank);
    MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &size);

    printf("I'm %d of %d\n", rank, size);

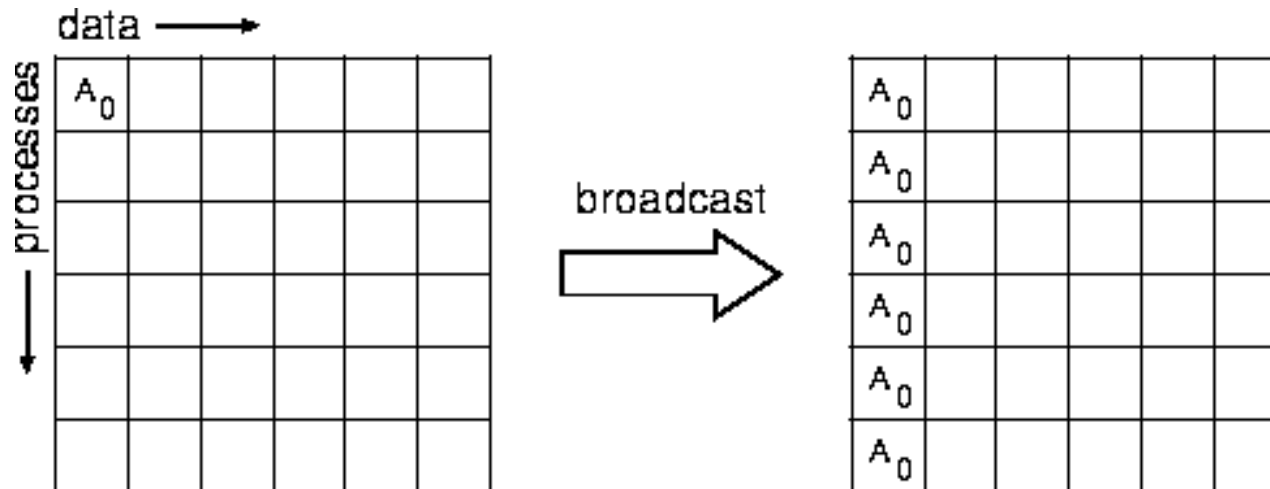
    if(rank == 0) {
        printf("(%d) -> Primeiro a escrever!\n", rank);
        MPI_Barrier(MPI_COMM_WORLD);
    } else {
        MPI_Barrier(MPI_COMM_WORLD);
        printf("(%d) -> Agora posso escrever!\n", rank);
    }

    MPI_Finalize();
    return 0;
}
```

Comunicação em grupo

```
int MPI_BCast(void *buffer, int count,  
MPI_Datatype datatype, int root,  
MPI_Comm com)
```

- **buffer**: área de memória
- **count**: número de dados
- **datatype**: tipo dos dados
- **root**: rank do processo mestre
- **com**: comunicador



```
#include "mpi.h"
#include <stdio.h>
#include <string.h>
int main(int argc, char **argv) {
    char message[30];
    int rank, size, length;

    MPI_Init(&argc, &argv);
    MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &rank);
    MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &size);
    printf("I'm %d of %d\n", rank, size);
    if(rank == 0) {
        strcpy(message, "Hello World!");
        length = strlen(message);
        printf("%d\n", length);
    }
    MPI_Bcast(&length, 1, MPI_INT, 0, MPI_COMM_WORLD);
    MPI_Bcast(message, length, MPI_CHAR, 0, MPI_COMM_WORLD);
    if(rank != 0)
        printf("(%d) – Received %s\n", rank, message);

    MPI_Finalize();
    return 0;
}
```

Comunicação em grupo

```
int MPI_Gather(void *sendbuf, int  
sendcount, MPI_Datatype sendtype, void  
*recvbuf, int recvcount, MPI_Datatype  
recvtype, int root, MPI_Comm com)
```

- **sendbuf**: buffer para envio
- **sendcount**: número de dados a serem enviados
- **sendtype**: tipo dos dados
- **recvbuf**: buffer para recebimento
- **recvcount**: nro de dados para recebimento
- **recvtype**: tipo dos dados para recebimento
- **root**: processo mestre
- **com**: comunicador

```
#include "mpi.h"
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
int main(int argc, char **argv) {
    int sndbuffer, *recvbuffer;
    int rank, size, i;

    MPI_Init(&argc, &argv);
    MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &rank);
    MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &size);

    recvbuffer = (int *)malloc(size*sizeof(int));
    sndbuffer = rank*rank;

    MPI_Gather(&sndbuffer, 1, MPI_INT, recvbuffer, 1, MPI_INT, 0,
              MPI_COMM_WORLD);

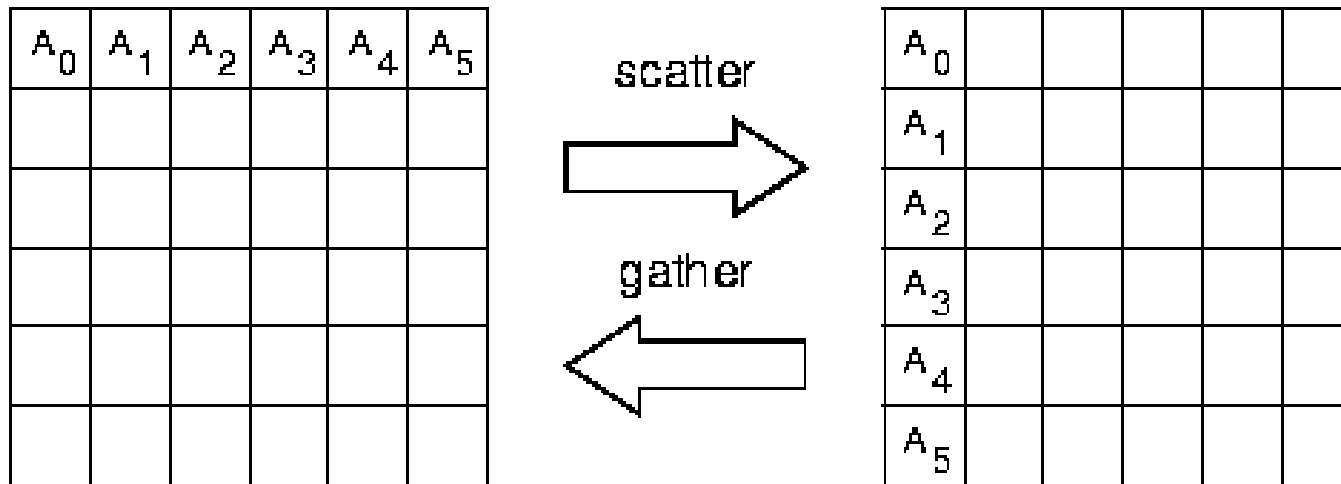
    if(rank == 0) {
        printf("(%d) – Recebi vetor: ");
        for(i=0; i<size; i++) printf("%d ", recvbuffer[i]);
        printf("\n");
    }
    MPI_Finalize();
    return 0;
}
```

Comunicação em grupo

```
int MPI_Scatter(void *sendbuf, int  
sendcount, MPI_Datatype sendtype, void  
*recvbuf, int recvcount, MPI_Datatype  
recvtype, int root, MPI_Comm com)
```

- **sendbuf**: buffer para envio
- **sendcount**: número de dados a serem enviados
- **sendtype**: tipo dos dados
- **recvbuf**: buffer para recebimento
- **recvcount**: número de dados para recebimento
- **recvtype**: tipo dos dados para recebimento
- **root**: processo mestre
- **com**: comunicador

Comunicação em grupo



```
#include "mpi.h"
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
int main(int argc, char **argv) {
    int *sndbuffer, recvbuffer;
    int rank, size, i;

    MPI_Init(&argc, &argv);
    MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &rank);
    MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &size);

    sndbuffer = (int *)malloc(size*sizeof(int));

    if(rank == 0)
        for(i=0; i<size; i++) sndbuffer[i] = i*i;

    MPI_Scatter(sndbuffer, 1, MPI_INT, &recvbuffer, 1,
               MPI_INT, 0, MPI_COMM_WORLD);
    if(rank != 0)
        printf("(%d) – Received %d\n", rank, recvbuffer);

    MPI_Finalize();
    return 0;
}
```

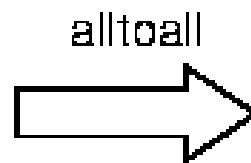
Comunicação em grupo

```
MPI_Alltoall(void *sendbuf, int  
sendcount, MPI_Datatype sendtype, void  
*recvbuf, int recvcount, MPI_Datatype  
recvtype, MPI_Comm com)
```

- **sendbuf**: buffer para envio
- **sendcount**: número de dados a serem enviados
- **sendtype**: tipo dos dados
- **recvbuf**: buffer para recebimento
- **recvcount**: número de dados para recebimento
- **recvtype**: tipo dos dados para recebimento
- **com**: comunicador

Comunicação em grupo

A ₀	A ₁	A ₂	A ₃	A ₄	A ₅
B ₀	B ₁	B ₂	B ₃	B ₄	B ₅
C ₀	C ₁	C ₂	C ₃	C ₄	C ₅
D ₀	D ₁	D ₂	D ₃	D ₄	D ₅
E ₀	E ₁	E ₂	E ₃	E ₄	E ₅
F ₀	F ₁	F ₂	F ₃	F ₄	F ₅



A ₀	B ₀	C ₀	D ₀	E ₀	F ₀
A ₁	B ₁	C ₁	D ₁	E ₁	F ₁
A ₂	B ₂	C ₂	D ₂	E ₂	F ₂
A ₃	B ₃	C ₃	D ₃	E ₃	F ₃
A ₄	B ₄	C ₄	D ₄	E ₄	F ₄
A ₅	B ₅	C ₅	D ₅	E ₅	F ₅

```
#include "mpi.h"
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
int main(int argc, char **argv) {
    int *sndbuffer, *recvbuffer;
    int rank, size, i;

    MPI_Init(&argc, &argv);
    MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &rank);
    MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &size);

    sndbuffer = (int *)malloc(size*sizeof(int));
    recvbuffer = (int *)malloc(size*sizeof(int));

    for(i=0; i<size; i++) sndbuffer[i] = i*i+rank;
    printvector(rank, sndbuffer);

    MPI_Alltoall(sndbuffer, 1, MPI_INT, recvbuffer, 1, MPI_INT,
                                                         MPI_COMM_WORLD);
    printvector(rank, recvbuffer);

    MPI_Finalize();
    return 0;
}
```

```
void printvector(int rank, int *buffer) {  
    int size, i;  
    MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &size);  
    for (i = 0; i < size; i++)  
        printf("rank %d - %d\n", rank, buffer[i]);  
}
```

Comunicação em grupo

*MPI_Reduce(void *sendbuf, void *recvbuf, int count, MPI_Datatype datatype, MPI_Op op, int root, MPI_Comm com)*

- Operações
 - MPI_MAX, MPI_MIN
 - MPI_SUM, MPI_PROD
 - MPI_LAND, MPI_BAND
 - MPI_LOR, MPI BOR
 - MPI_LXOR, MPI_BXOR
 - etc

```
#include "mpi.h"
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#define TAM 100
```

```
int main( int argc, char** argv ) {
    int myrank, size;
    int i, somalocal = 0, somatotal;
    int vet[TAM];
    MPI_Init( &argc, &argv );

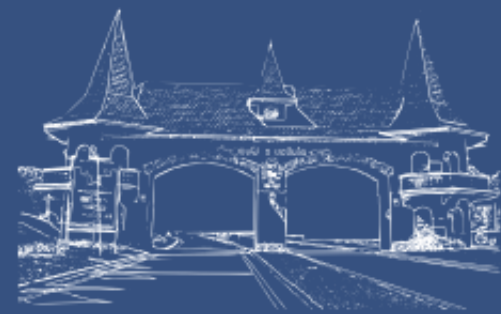
    MPI_Comm_rank( MPI_COMM_WORLD, &myrank ); // Quem sou ?
    MPI_Comm_size( MPI_COMM_WORLD, &size ); // Quantos somos ?
    if(myrank == 0)
        for(i = 0; i < TAM; i++)
            vet[i] = 1;
    MPI_Bcast( vet, MPI_INT, TAM, 0, MPI_COMM_WORLD );
    for( i = (TAM/size)*myrank ; i < (TAM/size) *(myrank+1) ; i++)
        somalocal += vet[i]; // Realiza as somas parciais

    MPI_Reduce(&somalocal, &somatotal, MPI_INT, 0, MPI_COMM_WORLD);
    if(myrank == 0)
        printf("Soma = %d\n", somatotal);
    return 0;
}
```

Conclusões

Conclusões

- OpenMP e MPI são amplamente utilizados no meio acadêmico e comercial
 - Permite realizar ajuste fino para obter alto desempenho
 - Opção atual para programação paralela em multiprocessadores e multicomputadores
- Tendências e desafios
 - Multicore
 - GPUs
 - Cloud Computing



Programação Paralela em Memória Compartilhada e Distribuída

Prof. Claudio Schepke
claudioschepke@unipampa.edu.br



Prof. João V. F. Lima
jvlima@inf.ufsm.br



(baseado em material elaborado por professores de outras ERADs)